

证券代码：002527

证券简称：新时达

上海新时达电气股份有限公司投资者关系活动记录表

编号：2018-005

投资者关系活动类别	<input checked="" type="checkbox"/> 特定对象调研 <input type="checkbox"/> 分析师会议 <input type="checkbox"/> 媒体采访 <input type="checkbox"/> 业绩说明会 <input type="checkbox"/> 新闻发布会 <input type="checkbox"/> 路演活动 <input type="checkbox"/> 现场参观 <input type="checkbox"/> 其他 <u>（请文字说明其他活动内容）</u>
参与单位名称及人员姓名	鹏华基金 程卿云；易方达 胡文伯；兴全基金 朱喆丰；嘉实基金 常立；国泰君安 肖沛
时间	2018年6月29日 10:00~11:30
地点	上海市嘉定区思义路1560号五楼会议室
上市公司接待人员姓名	董事会秘书 杨丽莎 证券事务代表 郁林林
投资者关系活动主要内容介绍	<p>1、简单介绍公司情况</p> <p>2、公司一季度毛利率有所下降原因是什么？</p> <p>答：公司毛利率下降的原因主要有原材料价格上涨、费用增长等原因；公司将通过技术研发、元器件替代等措施实现降本，以及供应链管理整合等手段使毛利趋于稳定发展。</p> <p>3、公司产品下游客户有哪些？</p> <p>答：公司电梯业务主要有奥的斯、迅达、康力等电梯整机厂商；机器人及运控业务主要涉及3C、汽配、包装行业；此外，公司已在智能仓储物流行业内积极展开布局。</p> <p>4、各子公司发展情况？如何体现协同效应？</p> <p>答：（1）众为兴主要为新兴应用领域的自动化机器设备提供高性能运动控制系统，产品还包括数控设备及工业机器人，其四轴SCARA机器人与机器人公司的六轴机器人产品可以形成市场扩充并有助于双方技术整合；（2）会通科技是国内规模</p>

领先的专业从事伺服驱动系统及其他运动控制类设备销售及服务的渠道代理商，也是日本松下伺服驱动系统产品的全球最大渠道代理商，在伺服驱动系统领域拥有多年的服务经验和成熟的运作模式，众多的客户资源是公司的优势；（3）晓奥享荣专注于工业机器人系统集成领域，是国内领先的汽车智能化柔性焊接生产线制造商，其多年来在机器人生产线项目积累的经验可以为公司产品在工程应用端提供帮助；（4）之山智控在伺服专机领域具有较为显著的竞争优势，广泛应用于纺织机械、数控机床、电力电子设备及印刷机械、包装机械等领域，尤其在针织机市场，结合公司研发端进行整合，有助于产品的优化和开发。

5、晓奥的下游客户有哪些？

答：主要有通用、北汽、吉利等。

6、如何理解公司机器人业务往工程应用方向发展？对于人员需求会有变化吗？

答：公司机器人业务的工程应用主要体现在通过了解客户需求，为客户提供整套解决方案；公司重视人才的培养，按照公司需求及职能设置对人员进行了扩充。

7、公司机器人核心零部件有哪些？

答：机器人本体主要包括控驱、减速机、伺服电机等，其中控驱是公司自主研发拥有核心知识产权的，减速机、伺服电机为外购产品。

8、公司自己不做伺服电机吗？

答：不做。

9、公司研发投入占比有多少？主要体现在哪方面？

答：2017年度合并层面研发投入占营业收入比例为4.77%，剔除贸易型产品收入，研发投入占营业收入比例为9.26%；主要投入在机器人与运控业务现有产品更新及新产品研发、智能物流仓储行业的技术储备、以及电梯业务的产品结

	<p>构优化等。</p> <p>10、公司 SCARA 机器人售价多少？ 答：价格与型号有关，会有不同。</p> <p>11、京东为何会选择我们合作？ 答：新时达具有产业链布局优势，综合优势强，与京东可以形成优势互补。</p> <p>12、公司与京东的合作如何开展？ 答：主要是在智慧物流行业内进行战略合作、整合资源，建立起整套的物流生态环境，加速智能物流设备和服务类机器人的落地应用，并重点在智能机器人制造领域开展深入的合作；同时，公司电梯控制系统方面的优势与京东配送场景优势及服务类机器人的电梯交互需求相结合，有利于共同来整合电梯行业资源，共同开发市场。</p> <p>13、在与国投合作中，国投的角色是什么？ 答：公司与先进制造产业投资基金合作，希望借助国家级产业投资基金的引领，公司依托自身运动控制及机器人产品在控制、驱动、本体设计以及机器人应用方面等关键领域的自主核心技术，进一步提升公司在运动控制与工业机器人产品的市场地位，适度弥补与外资品牌在智能装备制造产业市场竞争中的品牌不足，建立健全起值得客户充分信赖的业务实现平台，满足公司持续发展需要。</p>
附件清单(如有)	
日期	2018 年 7 月 3 日