

证券代码：002405

证券简称：四维图新

公告编号：2024-058

北京四维图新科技股份有限公司 关于获得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

近日，北京四维图新科技股份有限公司（以下简称“公司”、“四维图新”）及下属公司合肥杰发科技有限公司（以下简称“杰发科技”）、上海途擎微电子有限公司（以下简称“上海途擎”）、沈阳世纪高通科技有限公司（以下简称“沈阳世纪高通”）、中交宇科(北京)空间信息技术有限公司（以下简称“中交宇科”）获得中国国家知识产权局颁发的发明专利证书，具体情况如下：

专利名称	专利号	专利申请日	专利类型	专利权人	专利简介
障碍物检测方法和装置	ZL201910370949.3	2019-05-06	授权发明	四维图新	本发明实施例提供一种障碍物检测方法和装置。本发明实施例可以解决特征点选取条件较高的问题。
模型的训练方法、装置、设备及存储介质	ZL201911016119.7	2019-10-24	授权发明	四维图新	本发明提供一种模型的训练方法、装置、设备及存储介质，可以通过未标注的视频数据对模型进行非监督学习，提高模型对特定场景的预测能力，缩短模型的训练周期，提高模型的训练效率。
图像数据处理方法及装置	ZL201911024794.4	2019-10-25	授权发明	四维图新	本发明实施例提供一种图像数据处理方法及装置。通过本发明实施例提供的图像数据处理方法获取大量样本数据时，无需投入过多的人力物力，还能够有效降低成本。
目标检测方法及装置	ZL202010041751.3	2020-01-15	授权发明	四维图新	本申请提供一种目标检测方法及装置，以实现密集小目标的高性能检测。
地图数据关联方法、装置及电子设备	ZL202010209888.5	2020-03-23	授权发明	四维图新	本发明提供一种地图数据关联方法、装置及电子设备。相较于现有有人工方式确定道路对象与道路之间关联，本发明可实现自动关联数据，效率高，且出错率低。
测距方法和装置	ZL202010235920.7	2020-03-30	授权发明	四维图新	本公开涉及计算机视觉技术领域，提供一种测距方法、装置、车辆、电子设备、存储介质，用以解决现有技术中的问题。
POI 别名的探索方法、装置和车辆	ZL202010250125.5	2020-04-01	授权发明	四维图新	本公开提供一种 POI 别名的探索方法、装置和车辆，用以解决现有技术中通过人工的方式探索 POI 别名导致的可靠性较低的问题。
行驶轨迹生成方法及设备	ZL202011111102.2	2020-10-16	授权发明	四维图新	本发明实施例提供一种行驶轨迹生成方法及设备。本实施例通过将获取的参数误差对轮速里程计模型的推演结果进行补偿校正，提高了预测的行驶轨迹的准确度，使车辆定位准确，进而提高了车辆行驶的安全性。
一种路径规划方法、系统、存储介质及设备	ZL202110071205.9	2021-01-19	授权发明	四维图新	本申请公开了一种路径规划方法、系统、存储介质及设备。本申请通过网格划分，以网格区域单元作为路径规划单元，减少数据的统计量和存储量，运算过程简便、快速高效。

专利名称	专利号	专利申请日	专利类型	专利权人	专利简介
基于多维指标的国家城市道路网可靠性监测平台及方法	ZL202311212347.8	2023-09-19	授权发明	中国城市规划设计研究院、四维图新	本发明的目的是提供了一种基于多维指标的国家城市道路网可靠性监测平台及方法，实现了国家城市道路网的可靠性的动态评估，能够服务于国家和城市的道路网管理部门。
一种基于 iAPI 协议的命令处理方法、电子设备以及存储介质	ZL202010086570.2	2020-02-11	授权发明	杰发科技	本申请公开了一种基于 iAPI 协议的命令处理方法、电子设备以及存储介质。通过上述方式，可以实现多个线程并行的进行命令的传输。
标定方法、图像校准方法以及标定系统	ZL202010054045.2	2020-01-17	授权发明	上海途擎	本发明主要解决的问题是提供一种标定方法、图像校准方法以及标定系统，能够提高标定的准确性。
高精度采集数据自动成图方法	ZL202111282857.3	2021-11-01	授权发明	沈阳世纪高通	本发明公开了高精度采集数据自动成图方法。本发明通过采集后的数据以点、线、面的形式表示地物信息，数据在系统上展示的比例尺比较大，需对要素进行依比例尺展示，对所有采集的素进行图形化，达到与实景相同的展示效果。
边坡巡检方法和系统	ZL201910376448.6	2019-05-07	授权发明	中交宇科	本申请提供一种边坡巡检方法和系统。本申请利用边坡的地表点云数据可以快速获取巡检结果，对边坡变形进行日常监控，提高了巡检效率和巡检质量，降低巡检成本和风险。

上述专利的取得是公司及下属公司坚持持续创新的新成果，上述专利的取得不会对公司近期生产经营产生重大影响，但有助于完善公司知识产权保护体系，充分发挥自主知识产权优势，并形成持续创新机制，提升公司的核心竞争力。

特此公告。

北京四维图新科技股份有限公司董事会

二〇二四年十月十日