

证券代码：300853

证券简称：申昊科技

公告编号：2026-010

债券代码：123142

债券简称：申昊转债

杭州申昊科技股份有限公司

关于公司取得发明专利证书的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露的内容真实、准确、完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

杭州申昊科技股份有限公司（以下简称“公司”）于近期陆续取得中华人民共和国国家知识产权局颁发的两项发明专利证书，具体情况如下：

一、发明专利证书基本情况

专利一：

发明名称：一种电气设备的状态切换方法及状态切换装置

发明人：吴海腾；玉正英；承永宏；毛泽庆；邹治银

专利号：ZL202310202647.1

专利申请日：2023年02月24日

专利权人：杭州申昊科技股份有限公司

地址：311100 浙江省杭州市余杭区仓前街道长松街6号

授权公告日：2026年01月23日

授权公告号：CN116257116B

本申请提供一种电气设备的状态切换方法及状态切换装置，该方法包括：响应于接收到的任务指令，控制状态切换装置移动至任务指令指示的目标电气设备处；其中，目标电气设备上设有状态切换模块；控制执行模块移动至状态切换模块处；驱动执行模块对状态切换模块执行预设操作，以执行任务指令所指示的对目标电气设备进行状态切换的目标任务。本申请中，能够自适应的对电气设备进行状态切换，无需人工操作，自动化及智能化程度高，节省了人力，解决了人工操作时所存在的安全隐患问题，降低了危险系数，提升了操作安全性。

专利二：

发明名称：一种机械臂的末端操纵开关工具

发明人：毛泽庆;吴海腾;杨子赫;邹治银;罗福良

专利号：ZL202111285086.3

专利申请日：2021年11月01日

专利权人：杭州申昊科技股份有限公司

地址：311121 浙江省杭州市余杭区仓前街道长松街6号

授权公告日：2026年01月23日

授权公告号：CN115091451B

本发明提供了一种机械臂的末端操纵开关工具，包括设于机械臂的第三固定件、安装于第三固定件的马达、和马达输出轴传动连接的传动杆，所述传动杆和所述第三固定件转动的连接，所述传动杆的端部设有操纵件，所述操纵件和所述传动杆周向相对固定轴向相对滑动，所述操纵件和所述传动杆之间设有回弹件，所述操纵件设有用于对接开关的对接孔槽结构，所述对接孔槽结构为两个重合交错的方体组成的孔槽结构。

二、取得发明专利证书对公司的影响

上述专利由公司自主研发，均已在相关产品上应用。上述专利的取得不会对公司近期生产经营产生重大影响，但有利于公司进一步完善知识产权保护体系，发挥自主知识产权优势，并形成持续创新机制，保持技术领先地位，提升公司的核心竞争力。

三、备查文件

《发明专利证书》。

特此公告。

杭州申昊科技股份有限公司

董事会

2026年1月29日