

深圳市英唐智能控制股份有限公司

关于首次授予股票期权登记完成的公告

本公司及董事会全体成员保证信息披露内容的真实、准确和完整，没有虚假记载、误导性陈述或重大遗漏。

重要内容提示

一、登记数量：4,355.00 万份

二、登记人数：47 人

三、期权简称：英唐 JLC1

四、期权代码：036648

五、授予日：2026 年 7 月 6 日

六、登记完成日：2026 年 7 月 29 日

经深圳证券交易所、中国证券登记结算有限责任公司深圳分公司审核确认，深圳市英唐智能控制股份有限公司（以下简称“公司”）已完成 2026 年股票期权激励计划（以下简称“本激励计划”）首次授予登记工作，有关情况如下：

一、股权激励计划已履行的审议程序

（一）2026 年 6 月 17 日，公司召开第六届董事会第十六次会议，审议通过《关于公司<2026 年股票期权激励计划（草案）>及摘要的议案》《关于公司<2026 年股票期权激励计划考核管理办法>的议案》《关于提请股东会授权董事会办理 2026 年股票期权激励计划有关事项的议案》《关于召开 2026 年第二次临时股东大会的议案》。公司董事会薪酬与考核委员会对本激励计划有关事项发表核查意见。

（二）2026 年 6 月 22 日至 2026 年 7 月 1 日，公司内部公示本激励计划激励对象名单。公示期满，公司董事会薪酬与考核委员会未收到任何异议，无反馈记录。

（三）2026 年 7 月 1 日，公司披露《董事会薪酬与考核委员会关于 2026 年股票期权激励计划激励对象名单的公示情况说明及核查意见》《关于 2026 年股票期权激励计划内幕信息知情人买卖公司股票情况的自查报告》。

（四）2026 年 7 月 6 日，公司召开 2026 年第二次临时股东会，审议通过《关于公司<2026 年股票期权激励计划（草案）>及摘要的议案》《关于公司<2026 年股票期权激励计划考核管理办法>的议案》《关于提请股东会授权董事会办理 2026 年股票期权激励计划有关事项的议案》。

（五）2026 年 7 月 6 日，公司召开第六届董事会第十七次会议，审议通过《关于向激励对象首次授予股票期权的议案》。公司董事会薪酬与考核委员会对本激励计划首次授予事项发表核查意见。

二、激励对象获授股票期权与公司内部公示情况一致性说明

激励对象获授股票期权与公司内部公示情况一致。

三、股票期权授予登记情况

- （一）授予日：2026 年 7 月 6 日。
- （二）行权价格：14.09 元/股。
- （三）股票来源：公司定向增发 A 股普通股。
- （四）期权简称：英唐 JLC1。
- （五）期权代码：036648。
- （六）登记完成日：2026 年 7 月 29 日。
- （七）登记数量：4,355.00 万份。
- （八）登记人数：47 人。
- （九）分配情况：

序号	姓名	职务	获授数量 （万份）	占授予总额 的比例	占股本总额 的比例
1	刘丛巍	副董事长	800.00	16.00%	0.70%
2	蒋伟东	董事	900.00	18.00%	0.79%

	WEIDONGJIANG	总经理			
3	江丽娟	董事	100.00	2.00%	0.09%
4	杨松	董事 财务总监	100.00	2.00%	0.09%
5	鲍伟岩	副总经理	100.00	2.00%	0.09%
6	李昊	副总经理 董事会秘书	100.00	2.00%	0.09%
7	高嘉震	核心员工	100.00	2.00%	0.09%
8	DIETER SYDNEY-CHARLES MELLET	核心员工	100.00	2.00%	0.09%
9	KENYO AOKI	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
10	HAJIME TANABE	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
11	GORO SAKAMAKI	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
12	MASAAKI OGISU	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
13	KEISUKE MOTOSUGI	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
14	YOSHINORI KAWADA	核心员工	50.00	1.00%	0.04%
15	卢星铭	核心员工	20.00	0.40%	0.02%
16	公司（含子公司）其他核心员工 （32 人）		1,735.00	34.70%	1.53%
17	预留		645.00	12.90%	0.57%
合计			5,000.00	100.00%	4.41%

注 1：以上百分比计算结果四舍五入，保留两位小数。

注 2：以上合计数据与各明细数据相加之和在尾数上如有差异的，系四舍五入所致。

特此公告。

深圳市英唐智能控制股份有限公司

董 事 会

2026 年 7 月 29 日